

Lin. Algebra UE

IV, 9.4: 2, 6a, 7

9.5: 2, 3a

9.6: 2, 4

9.7: 3

9.4.2) ZZ: $\text{Sym}(V) \cup \text{Bil}(V)$
 $\hookrightarrow \text{Sym}(V) \neq \emptyset$, da $\begin{matrix} 0 \\ \text{Mat} \end{matrix} \in \text{Sym}(V)$

$$\begin{aligned} \hookrightarrow (x\sigma + \tau)(a, b) &= x\sigma(a, b) + \tau(a, b) \\ &= x\sigma(b, a) + \tau(b, a) \\ &= (x\sigma + \tau)(b, a) \end{aligned} \quad \forall \sigma, \tau \in \text{Sym}(V) \quad \forall x \in K \quad \forall a, b \in V$$

ZZ: $\text{Alt}(V) \cup \text{Bil}(V)$
 $\hookrightarrow \text{Alt}(V) \neq \emptyset$, da $\begin{matrix} 0 \\ \text{Mat} \end{matrix} \in \text{Alt}(V)$

$$\hookrightarrow (x\sigma + \tau)(a, a) = x\sigma(a, a) + \tau(a, a) = x \cdot 0 + 0 = 0 \quad \forall x \in K$$

b) ZZ: Char $K \neq 2 \Rightarrow \text{Bil}(V) = \text{Sym}(V) \oplus \text{Alt}(V)$ Char $K \neq 2 \Rightarrow \sigma$ alternierend $\Leftrightarrow \sigma$ schiefsymmetrisch

$$\text{Sei } \sigma \in \text{Sym}(V) \cap \text{Alt}(V) \Rightarrow \sigma(a, b) = \sigma(b, a) = -\sigma(b, a) \Rightarrow \sigma = 0 \quad \forall a, b \in V$$

 $\Rightarrow \text{Sym}(V) \cap \text{Alt}(V) = \{0\}$, also Summe direkt.
Sei $\tau \in \text{Bil}(V)$

$$\Rightarrow \sigma(a, b) := \frac{\tau(a, b) + \tau(b, a)}{2} \in \text{Bil}(V)$$

$$\sigma(a, b) = \sigma(b, a) \Rightarrow \sigma \in \text{Sym}(V)$$

$$\rho(a, b) := \frac{\tau(a, b) - \tau(b, a)}{2} \in \text{Bil}(V)$$

$$\rho(a, b) = -\rho(b, a) \Rightarrow \rho \in \text{Alt}(V)$$

 τ beliebig und $\sigma(a, b) + \rho(a, b) = \tau(a, b) \Rightarrow \sigma, \rho$ spalten $\text{Bil}(V)$ auf
c) ZZ: Char $K \neq 2 \Rightarrow A \in K^{n \times n} = \underbrace{B}_{\text{Sym.}} + \underbrace{C}_{\text{alt. SchiefSym.}}$ eindeutig

9.4.7

 \Leftrightarrow

$$\tau = \underbrace{\sigma}_{\in \text{Sym}(V)} + \underbrace{\rho}_{\in \text{Alt}(V)} \in \text{Bil}(V)$$

wobei τ, σ, ρ durch die jens. Matrizen bestimmt sind.

9.4.6, α) $\sigma(E, E) = \begin{pmatrix} 0 & -3 & 2 \\ -3 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad K = \mathbb{R}, \omega = \text{id}_{\mathbb{R}}$

$\sigma(C, C) = (\langle E^*, C \rangle)^T \cdot \sigma(E, E) \cdot \langle E^*, C \rangle$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -3 & 2 \\ -3 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & -4 & 2 \\ -6 & -1 & 4 \\ -1 & -1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 & -10 & -4 \\ -10 & -8 & -3 \\ -4 & -3 & 1 \end{pmatrix} = \sigma(C, C)$$

9.5.2) $\sigma: V \times V \rightarrow K$ orthosym.

a) zz: $M^{++} = M^+ \quad \forall M \in V$

∴ Satz 9.5.4a $\Rightarrow M \in M^{++} \quad \forall M \in V$

da auch $M^+ \in V$ folgt $M^+ \in (M^+)^{++} = M^{+++}$

∴ Satz 9.5.4b $\Rightarrow M_1 \subset M_2 \subset V \Rightarrow M_1^+ \supset M_2^+ \supset V^+$

$M \in M^{++} \Rightarrow M^+ \supset (M^+)^+ = M^{+++}$

b) $U \subseteq U^+ \cup V: U = U^{++} \Leftrightarrow \exists M \in V \text{ mit } U = M^+$

" \Rightarrow " $U = U^{++} \Rightarrow \{0\} \subset U^+ =: M \neq \emptyset$

$\Rightarrow (U^+)^+ = M^+ = U$ u. v.S.

" \Leftarrow " $\exists M \in V \text{ mit } U = M^+ \Rightarrow U^+ = (M^+)^+ = M^{++}$

$\Rightarrow (U^+)^+ = (M^{++})^+ \stackrel{\text{u. a.}}{=} M^+ = U$ u. v.S.

9.5.3a) a) $V^\perp = \text{Kern } A_0$

b) spez. ~~Bestimmung~~ ^{Gleichung} von $\{(1, 1, 1, 1)\}^\perp$

x_1	x_2	x_3	x_4	
-3	0	-1	-3	0 $\left. \begin{array}{l} \cdot -3 \\ \cdot -3 \end{array} \right\}$
0	-3	0	-2	
-1	0	-1	-1	
-3	-2	-1	-5	
0	0	2	0	0 $\left. \begin{array}{l} \cdot \frac{1}{2} \\ \cdot -1 \end{array} \right\}$
0	-3	0	-2	
1	0	1	1	
0	-2	2	-2	
0	0	1	0	0 $\left. \begin{array}{l} \cdot -3 \end{array} \right\}$
0	-6	0	-4	
1	0	0	1	
0	-2	0	-2	
1	0	0	1	
0	1	0	1	0
0	0	1	0	
0	0	0	2	

$$(1, 1, 1, 1) \begin{pmatrix} -3 & 0 & -1 & -3 \\ 0 & -3 & 0 & -2 \\ -1 & 0 & -1 & -1 \\ -3 & -2 & -1 & -5 \end{pmatrix} = (-7, -5, -3, -11)$$

$$\Rightarrow +7x_1 + 5x_2 + 3x_3 + 11x_4 = 0$$

$\Rightarrow V^\perp = \{0\}$

$$9.6.2) a) \sigma: \mathbb{R}^{2 \times 1} \times \mathbb{R}^{2 \times 1} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$q: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}: x \mapsto \sigma(x, x)$$

$$q: \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto \underbrace{(x_1, x_2)}_{(x_1+x_2, 3x_1+5x_2)} \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_1^2 + 4x_1x_2 + 5x_2^2$$

$$\text{Def.: } \sigma_q: (x, y) \mapsto \frac{1}{2}(q(x+y) - q(x) - q(y))$$

$$\sigma_q: \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \mapsto x_1y_1 + 2x_1y_2 + 2y_1x_2 + 5x_2y_2$$

$$\Rightarrow \sigma_q(E, E) = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}$$

$$\text{Begründung für } \sigma_q(E, E) = \frac{1}{2}(\sigma(E, E) + \sigma(E, E)^T):$$

$$\sigma_q = \frac{1}{2}(q(x+y) - q(x) - q(y))$$

$$= \frac{1}{2}(\sigma(x+y, x+y) - \sigma(x, x) - \sigma(y, y))$$

$$= \frac{1}{2}(\cancel{\sigma(x, x)} + \sigma(x, y) + \sigma(y, x) + \cancel{\sigma(y, y)} - \cancel{\sigma(x, x)} - \cancel{\sigma(y, y)})$$

$$\Leftrightarrow \sigma_q(E, E) = \frac{1}{2}(\sigma(E, E) + \sigma(E, E)^T)$$

$$b) q: \mathbb{R}^{3 \times 1} \rightarrow \mathbb{R}: \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \mapsto x_1^2 - 2x_1x_2 - x_2^2 + 4x_2x_3$$

$$\Rightarrow \sigma_q: \mathbb{R}^{3 \times 1} \times \mathbb{R}^{3 \times 1} \rightarrow \mathbb{R}: \left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \right) \mapsto x_1y_1 - x_1y_2 - y_1x_2 - x_2y_2 + 2x_2y_3 + 2y_2x_3$$

$$\Rightarrow \sigma_q(E, E) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\sigma_q(B, B) = \langle E^*, B \rangle^T \sigma_q(E, E) \langle E^*, B \rangle$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

9.6.4) $\{b_i\}_{i \in I}$ Basis von V , $\beta: \{b_i | i \in I\} \cup \{b_j + b_k | j, k \in I, j \neq k\} \rightarrow K$ beliebig

$\Rightarrow \exists^*$ quadratische Form $V \rightarrow K$, welche β fortsetzt.

$$\sigma(b_i, b_i) := \beta(b_i) \quad \forall i \in I$$

$$\sigma(b_i + b_j, b_i + b_j) := \beta(b_i + b_j) \quad \forall i, j \in I, i \neq j$$

Erweiterung von σ als symm. BLF auf ganz V :

$$\begin{aligned} \sigma\left(\sum_{i \in I} x_i b_i, \sum_{i \in I} y_i b_i\right) &= \sigma(x_1 b_1 + x_2 b_2 + \dots, y_1 b_1 + y_2 b_2 + \dots) \\ &= \sigma(x_1 b_1, y_1 b_1) + \sigma(x_1 b_1, y_2 b_2) + \dots \\ &= x_1 y_1 (\sigma(b_1, b_1) + x_1 y_2 \sigma(b_1, b_2) + \dots \end{aligned}$$

$\exists n^2$ Summanden, durch β sind aber nur $\sigma(b_i, b_i) \quad \forall i \in I$ bekannt, aber

$$\begin{aligned} \beta(b_i + b_j) &= \sigma(b_i + b_j, b_i + b_j) \\ &= \sigma(b_i, b_i) + 2\sigma(b_i, b_j) + \sigma(b_j, b_j) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \sigma(b_i, b_j) = \frac{1}{2} (\beta(b_i + b_j) - \beta(b_i) - \beta(b_j))$$

S. 275

$\Rightarrow \sigma(x, y)$ ist durch β auf ganz V eindeutig festgelegt.

9.7.3) a)

$$\begin{aligned} \sigma(a, b) &= (1, 1, i, 1) \begin{pmatrix} 0 & 1+i & 0 & -i \\ 1-i & 0 & 1+i & 0 \\ 0 & 1-i & 0 & -1 \\ i & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} (0, i, 2, 1)^T = 2i - 1 \\ \sigma(b, a) &= (0, i, 2, 1) \begin{pmatrix} 0 & 1+i & 0 & -i \\ 1-i & 0 & 1+i & 0 \\ 0 & 1-i & 0 & -1 \\ i & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} (1, 1, i, 1)^T = 1 - 2i \end{aligned}$$

b) $R: \mathbb{C}^{4 \times 1} \rightarrow \mathbb{R}: x \mapsto \sigma(x, x) \quad \omega =$

$$\begin{aligned} R(a) &= (1, 1, -i, 1) \cdot \sigma(E_1 E) \cdot (1, 1, i, 1)^T = 1 \\ R(b) &= (0, i, 2, 1) \cdot \sigma(E_1 E) \cdot (0, i, 2, 1)^T = 1 \end{aligned}$$

c)

	x_1	x_2	x_3	x_4
0	1+i	0	-i	
1-i	0	1+i	0	
0	1-i	0	-1	
i	0	-1	1	
0	2	0	-1-i	
1	0	i	1	
0	1-i	0	-1	
-1	0	-i	i	
0	2	0	-1-i	
1	0	i	1	
0	2-2i	0	-2	
0	0	0	1+i	
0	2	0	0	
1	0	i	0	
0	2-2i	0	0	
0	0	0	1	

x_1	x_2	x_3	x_4
1	0	i	0
0	1	0	0
0	0	0	1
0	0	0	0

\Rightarrow Basis: $\begin{pmatrix} -i \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ Gl: $i x_1 - x_3 = 0$