

## Differentialgleichungen UE

VII, 180, 188, 195, 199, 203, 204, 208

$$180) \quad A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 & -3 \\ -1 & 3 & 0 & -1 \\ 3 & 1 & 3 & 3 \\ 1 & 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \chi_A(\lambda) = \det(A - \lambda E) &= \begin{vmatrix} -\lambda & 2 & -1 & -3 \\ -1 & 3-\lambda & 0 & -1 \\ 3 & 1 & 3-\lambda & 3 \\ 1 & 0 & 1 & 4-\lambda \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} 3-\lambda & 2 & -1 & -3 \\ 0 & 3-\lambda & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 3-\lambda & 3 \\ 0 & 2 & 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} \\ &= (3-\lambda)^2 \cdot \begin{vmatrix} 3-\lambda & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 3 \\ 2 & 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (3-\lambda)^2 (\lambda^2 - 4\lambda + 5) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 3, \quad \lambda_3 = 2+i, \quad \lambda_4 = 2-i$$

$$\text{Rer}(A - 3E) = \text{Rer} \begin{pmatrix} -3 & 2 & -1 & -3 \\ -1 & 0 & 0 & -1 \\ 3 & 1 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \mu_g(A - 3E) = 3$$

$$\Rightarrow J = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2+i & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2-i \end{pmatrix} \Rightarrow e^{tJ} = \begin{pmatrix} e^{3t} & te^{3t} & 0 & 0 \\ 0 & e^{3t} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & e^{t(2+i)} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & e^{t(2-i)} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow e^{tJ'} = \begin{pmatrix} \text{Re } e^{tJ} & -\text{Im } e^{tJ} \\ \text{Im } e^{tJ} & \text{Re } e^{tJ} \end{pmatrix} \quad \text{mit} \quad \text{Re } e^{tJ} = \begin{pmatrix} e^{3t} & te^{3t} & 0 & 0 \\ 0 & e^{3t} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & e^{2t} \cos t & 0 \\ 0 & 0 & 0 & e^{2t} \cos t \end{pmatrix}$$

$$\text{Im } e^{tJ} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & e^{2t} \sin t & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -e^{2t} \sin t \end{pmatrix}$$



188)  $\dot{x} = A \cdot x$ , ges: reelle Lösungsbasis ~~W~~

Bestimme T:

$$\lambda_1 = \lambda_2 = 3:$$

$$\begin{array}{cccc|c|c} & & & & v_1 & v_2 \\ -3 & 2 & -1 & -3 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 & 3 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & -1 & 0 \end{array}$$

$$\lambda_3 = 2+i \Rightarrow v_3 = (-23-10i, 2-8i, -11+27i, 17)^T$$

$$\lambda_4 = \overline{\lambda_3} \Rightarrow v_4 = \overline{v_3}$$

$$\Rightarrow T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -23-10i & -23+10i \\ 0 & 0 & 2-8i & 2+8i \\ 0 & -1 & -11+27i & -11-27i \\ -1 & 0 & 17 & 17 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow T^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -23 & -23 & 0 & 0 & 10 & -10 \\ 0 & 0 & 2 & 2 & 0 & 0 & 8 & -8 \\ 0 & -1 & -11 & -11 & 0 & 0 & -27 & 27 \\ -1 & 0 & 17 & 17 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -10 & 10 & 1 & 0 & -23 & -23 \\ 0 & 0 & -8 & 8 & 0 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 27 & -27 & 0 & -1 & -11 & -11 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 17 & 17 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow T^{-1}e^{At} = \begin{pmatrix} e^{3t} & 4e^{3t} & -23e^{2t}\cos 4 + 10e^{2t}\sin 4 & & & & & \\ 0 & 0 & 2e^{2t}\cos 4 + 8e^{2t}\sin 4 & \dots & \dots & & & \\ 0 & -e^{3t} & -11e^{2t}\cos 4 - 27e^{2t}\sin 4 & & & & & \\ 0 & -4e^{3t} & 17e^{2t}\cos 4 & & & & & \\ \hline 0 & 0 & -10e^{2t}\cos 4 - 23e^{2t}\sin 4 & & & & & \\ 0 & 0 & -8e^{2t}\cos 4 + 2e^{2t}\sin 4 & & & & & \\ 0 & 0 & 27e^{2t}\cos 4 - 11e^{2t}\sin 4 & \dots & \dots & & & \\ 0 & 0 & 17e^{2t}\sin 4 & & & & & \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \text{reelle Lösungsbasis: } \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} e^{3t}, \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ -1 \\ -4 \end{pmatrix} e^{3t}, \begin{pmatrix} -23 \\ 2 \\ -11 \\ 17 \end{pmatrix} \cos 4 + \begin{pmatrix} 10 \\ 8 \\ -27 \\ 0 \end{pmatrix} \sin 4, \begin{pmatrix} -10 \\ -8 \\ 27 \\ 0 \end{pmatrix} \cos 4 + \begin{pmatrix} -23 \\ -11 \\ -11 \\ 17 \end{pmatrix} \sin 4$$



$$195) \begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 13 & 1 \\ -1 & 5 & 1 \\ 13 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} e^{3t} \\ \sin 2t \\ e^{3t} \end{pmatrix}$$

ges.: partikuläre Lösung mittels  $\varphi_p(t) = T \cdot e^{At} \int e^{-At} T^{-1} \mathcal{B}(t) dt$

$$T = \begin{pmatrix} 1 & 10+2i & 0 \\ 0 & 2i-1 & 0 \\ 1 & 9-6i & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow T^{-1} = \frac{1}{20} \begin{pmatrix} -24 & 156 & 44 \\ 2-i & -8-i & -2+i \\ \cdot & \cdot & \cdot \end{pmatrix}$$

$$e^{At} = \text{diag}(e^{3t}, e^{24(1+i)t}, e^{24(1-i)t}) \Rightarrow e^{-At} = \text{diag}(e^{-3t}, e^{-24(1+i)t}, e^{-24(1-i)t})$$

$$\int e^{-At} T^{-1} \mathcal{B}(t) dt = \int \begin{pmatrix} e^{-3t} & & \\ & e^{-24(1+i)t} & \\ & & e^{-24(1-i)t} \end{pmatrix} \frac{1}{20} \begin{pmatrix} -24 & 156 & 44 \\ 2-i & -8-i & -2+i \\ \cdot & \cdot & \cdot \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{+3t} \\ \sin 2t \\ e^{+3t} \end{pmatrix} dt$$

$$\begin{pmatrix} 20e^{+3t} + 156 \sin 2t \\ -(8+i) \sin 2t \\ -(8-i) \sin 2t \end{pmatrix}$$

$$= \int \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} dt + \frac{1}{20} \int \begin{pmatrix} e^{-3t} & & \\ & e^{-24(1+i)t} & \\ & & e^{-24(1-i)t} \end{pmatrix} \sin 2t dt \cdot \begin{pmatrix} 156 \\ -(8+i) \\ -(8-i) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{20} \int e^{-4t} \sin 2t dt \begin{pmatrix} 156 \\ -(8+i) \\ -(8-i) \end{pmatrix}$$

$$\int e^{at} \sin bt dt = \frac{a}{a^2+b^2} e^{at} \sin bt - \frac{b}{a^2+b^2} e^{at} \cos bt$$

$$\Rightarrow M := \int e^{-4t} \sin 2t dt = \text{diag} \left( \frac{1}{13} (-3 \sin 2t - 2 \cos 2t) e^{-3t}, \right. \\ \left. \frac{1}{10} ((-3+i) \sin 2t - (1-2i) \cos 2t) e^{-24(1+i)t}, \right. \\ \left. \frac{1}{10} ((-3-i) \sin 2t - (1+2i) \cos 2t) e^{-24(1-i)t} \right)$$

$$\varphi_p(t) = T e^{At} \int e^{-At} T^{-1} \mathcal{B}(t) dt = T e^{At} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{20} T e^{At} \cdot M \cdot \begin{pmatrix} 156 \\ -(8+i) \\ -(8-i) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} 4e^{3t} + \frac{1}{20} \begin{pmatrix} 16 \\ -3 \\ 3 \end{pmatrix} \sin 2t + \frac{1}{10} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -12 \end{pmatrix} \cos 2t \quad (\text{Maple})$$



$$199) \begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 13 & 1 \\ -1 & 5 & 1 \\ 3 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 4^2 \\ 0 \\ \sin 24 \end{pmatrix}$$

ges.: part. Lösung mittels Ansatzmethode

$$b(4) = (4^2, 0, \sin 24)^T = \underbrace{(4^2, 0, 0)^T}_{= b_1(4)} + \underbrace{(0, 0, \sin 24)^T}_{= b_2(4)}$$

$$\text{a) } \ddot{x} = A \cdot x + b_1(4)$$

0 ist nicht EW von A  $\Rightarrow$  Ansatz:  $x = x_2 4^2 + x_1 4 + x_0$   
 $y = y_2 4^2 + y_1 4 + y_0$   
 $z = z_2 4^2 + z_1 4 + z_0$

$$\leadsto \begin{cases} 2x_2 4 + x_1 = 2x_2 4^2 + 2x_1 4 + 2x_0 + 13y_2 4^2 + 13y_1 4 + 13y_0 + z_2 4^2 + z_1 4 + z_0 + 4^2 \\ 2y_2 4 + y_1 = -x_2 4^2 - x_1 4 - x_0 + 5y_2 4^2 + 5y_1 4 + 5y_0 + z_2 4^2 + z_1 4 + z_0 \\ 2z_2 4 + z_1 = 3x_2 4^2 + 3x_1 4 + 3x_0 \end{cases} \Rightarrow z_2 = \frac{3}{2}x_1, z_1 = 3x_0, x_2 = 0$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 0 = 4^2(13y_0 + \frac{3}{2}x_1 + 1) + 4(2x_1 - 2x_2 + 13y_1 + 3x_0) + 13y_0 + z_0 - x_1 + 2x_0 \\ 0 = 4^2(5y_2 + \frac{3}{2}x_1) + 4(-2y_2 - x_1 + 5y_1 + 3x_0) + (-y_1 - x_0 + 5y_0 + z_0) \end{cases}$$

Koeffizientenvergleich: Grad 2:  $y_2 = -\frac{1}{8}, x_1 = \frac{5}{12} \Rightarrow z_2 = \frac{5}{8}$

Grad 1:  $y_1 = -\frac{1}{8}, x_0 = \frac{19}{72} \Rightarrow z_1 = \frac{19}{24}$

Grad 0:  $y_0 = -\frac{1}{32}, z_0 = \frac{85}{288}$

$$\Rightarrow \varphi_1(4) = \frac{1}{288} \begin{pmatrix} 1204 + 76 \\ 364^2 - 364 - 9 \\ 1804^2 + 2284 + 85 \end{pmatrix}$$

$$\text{b) } \ddot{x} = A \cdot x + b_2(4)$$

2i ist nicht EW von A  $\Rightarrow$  Ansatz:  $x = \sigma_1 \sin 24 + \tau_1 \cos 24$   
 $y = \sigma_2 \sin 24 + \tau_2 \cos 24$   
 $z = \sigma_3 \sin 24 + \tau_3 \cos 24$

$$\leadsto \begin{cases} 0 = (2\sigma_1 + 13\sigma_2 + \sigma_3 + 2\tau_1) \sin 24 + (2\tau_1 + 13\tau_2 + \tau_3 - 2\sigma_1) \cos 24 \\ 0 = (-\sigma_1 + 5\sigma_2 + \sigma_3 + 2\tau_2) \sin 24 + (-\tau_1 + 5\tau_2 + \tau_3 - 2\sigma_2) \cos 24 \\ 0 = (3\sigma_1 + 1 + 2\tau_3) \sin 24 + (3\tau_1 - 2\sigma_3) \cos 24 \end{cases} \Rightarrow \tau_3 = -\frac{3}{2}\sigma_1 - \frac{1}{2}, \sigma_3 = \frac{3}{2}\tau_1$$

Koeffizientenvergleich:  $\tau_1 = -\frac{31}{130}, \tau_2 = \frac{1}{10}, \sigma_1 = \frac{6}{65}, \sigma_2 = \frac{1}{20} \Rightarrow \tau_3 = -\frac{83}{130}, \sigma_3 = -\frac{93}{260}$

$$\Rightarrow \varphi_2(4) = \frac{1}{260} \begin{pmatrix} 24 \sin 24 - 62 \cos 24 \\ 13 \sin 24 + 26 \cos 24 \\ -93 \sin 24 - 166 \cos 24 \end{pmatrix}$$



203)

$$M\ddot{x} + A\dot{x} + Bx = e \quad \text{mit } M = \text{diag}(m_1, \dots, m_n)$$

$$\text{Substitution: } x = \underset{\substack{| \\ \text{von } A \text{ unabh.}}}{v} \cdot e^{\lambda t} \Rightarrow \dot{x} = \lambda v e^{\lambda t} \Rightarrow \ddot{x} = \lambda^2 v e^{\lambda t}$$

$$\rightarrow M\lambda^2 v e^{\lambda t} + A\lambda v e^{\lambda t} + B v e^{\lambda t} = (M\lambda^2 + A\lambda + B)v e^{\lambda t} = 0$$

$$\Leftrightarrow (M\lambda^2 + A\lambda + B)v = 0$$

$$\Leftrightarrow v \in \text{Ker}(M\lambda^2 + A\lambda + B)$$

Die Substitution führt also auf ein homogenes LGS mit konstanten

Koeffizienten.  $\exists$  nichttriviale Lösung  $\Leftrightarrow \det(\lambda^2 M + \lambda A + B) = 0$  für ein  $\lambda \in \mathbb{C}$ .

Wann erhält man dadurch eine Lösungsbasis?

$$\text{äq. System 1. Ordnung: } \begin{cases} \dot{x} = y \\ M\dot{y} + Ay + Bx = e \end{cases} \Leftrightarrow \overset{\text{VS: } M \text{ regulär}}{\dot{y}} = -M^{-1}A\dot{y} - M^{-1}Bx$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & E_n \\ -M^{-1}B & -M^{-1}A \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\exists \text{ Lösung der Gestalt } \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = e^{\lambda t} \begin{pmatrix} v \\ w \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x = v e^{\lambda t} \text{ ist Lösung d. Ausgangssystems} \\ y = \frac{\lambda v}{w} e^{\lambda t} \end{cases}$$

$\Rightarrow$  Lösungsbasis  $\Leftrightarrow$  Matrix diagonalisierbar.

Speziellfall  $A=0$ :

$$\begin{cases} \dot{x} = y \\ \dot{y} = -M^{-1}B \cdot x \end{cases} \rightarrow \begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} v e^{\lambda t} \\ \lambda v e^{\lambda t} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & E_n \\ -M^{-1}B & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v e^{\lambda t} \\ \lambda v e^{\lambda t} \end{pmatrix}$$

$$v e^{\lambda t} \text{ ist Lösung} \Leftrightarrow \lambda^2 v e^{\lambda t} = -M^{-1}B v e^{\lambda t}$$

$$\Leftrightarrow \mu := \lambda^2 \text{ ist EW von } -M^{-1}B$$

$$204) \quad M = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -3 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} -8 & 1 \\ -23 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\det(\lambda^2 M + \lambda A + B) = \begin{vmatrix} \lambda^2 + \lambda - 8 & -\lambda + 1 \\ \lambda - 23 & 2\lambda^2 - 3\lambda + 1 \end{vmatrix} = (-\lambda + 1) \cdot \begin{vmatrix} \lambda^2 + \lambda - 8 & 1 \\ \lambda - 23 & -2\lambda + 1 \end{vmatrix} = 0 \text{ für } \lambda = 1$$

$$\text{Ker}(M + A + B) = \text{Ker} \begin{pmatrix} -8 & 0 \\ -22 & 0 \end{pmatrix} = \left[ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right] = \underset{=v}{\underline{\quad}}$$

$$\Rightarrow x = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} e^t = \begin{pmatrix} 0 \\ e^t \end{pmatrix}$$



$$208) x^{(3)} + \ddot{x} + \dot{x} + x = e^{-4} + 44$$

ges.: allgemeine Lösung.

$$\begin{aligned} \text{Char. Polynom der DGL: } \lambda^3 + \lambda^2 + \lambda + 1 &= 1 + \lambda^2 + \lambda(1 + \lambda^2) \\ &= (1 + \lambda)(1 + \lambda^2) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \text{EW: } \lambda_1 = -1, \lambda_2 = i, \lambda_3 = -i$$

$$\Rightarrow \text{Lösungsbasis über } \mathbb{C}: \overset{\text{d. hom. DGL}}{\downarrow} (e^{-4}, e^{i4}, e^{-i4})$$

$$\Rightarrow \text{über } \mathbb{R}: (e^{-4}, \cos 4, \sin 4)$$

partikuläre Lösung:

$$1) x^{(3)} + \ddot{x} + \dot{x} + x = e^{-4}$$

Ansatz:  $x = t^v \cdot q(t) e^{-4}$  mit  $[q] \in [e^{-4}] = 0$ ,  $v = 1$  (VF-Regel von  $c = -1$  als EW)

$$x = t \cdot q \cdot e^{-4} \Rightarrow \dot{x} = q e^{-4} - 4 q e^{-4} \Rightarrow \ddot{x} = 4 q e^{-4} - 2 q e^{-4} \Rightarrow x^{(3)} = 3 q e^{-4} - 4 q e^{-4}$$

$$\text{Einsetzen} \Rightarrow 3 q e^{-4} - 4 q e^{-4} - 2 q e^{-4} + 4 q e^{-4} + q e^{-4} - 4 q e^{-4} + 4 q e^{-4} = e^{-4}$$

$$\Leftrightarrow 2 q e^{-4} = e^{-4}$$

$$\Leftrightarrow q = \frac{1}{2}$$

$$2) x^{(3)} + \ddot{x} + \dot{x} + x = 44$$

$$\text{Ansatz: } x = p_0 + p_1 t$$

$$\text{Einsetzen} \Rightarrow p_1 + p_0 + p_1 t = 44 \Rightarrow p_1 = 4, p_0 = -4$$

$$\Rightarrow \text{part. Lösung } x_p = -4 + 4t + \frac{1}{2} e^{-4}$$

also allg. Lösung:

$$x = (e^{-4}, \cos 4, \sin 4) \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix} - 4 + 4t + \frac{1}{2} e^{-4}$$